

Définition et mise en place d'un système automatisé de contrôle dimensionnel de pièces usinées sur ligne robotisée

Membres équipe

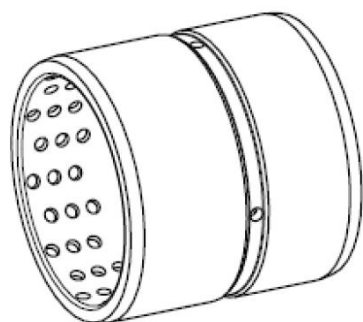
- MEVEL, PROST, EDIMO YOLLO, KOLLE MOUKOURI

Objectifs

- Définir un cahier de charges complet et précis
- Définir une technologie pour le contrôle de pièces
- Faire des tests sur les prototypes disponibles
- Etablir une demande de devis aux fournisseurs de la technologie retenue

Descriptif:

HEF DURFERRIT conçoit et fabrique des coussinets mécaniques en acier doux. L'entreprise dispose d'une technologie ancienne qui ne peut être réparée si jamais un problème survient. Pour cela, HEF DURFERRIT a besoin d'une nouvelle technologie de contrôle de pièces qui respecte les contraintes, le dimensionnement imposés par les pièces de coussinet en elles-mêmes, le bras de robot utilisé pour l'automatisation et le contrôle des pièces et l'interface homme-machine.



Mots Clé

- Robot
- Dimensionnement
- Imagerie
- Contrôle

