

# Apprenti Ingénieur Vision industrielle

Arthur GALANT (Apprenti ingénieur vision chez ROBOPTIC)

## Mon parcours



**CDI Ingénieur Chargé de projets Logistique & Vision**



### 3<sup>ème</sup> année

- Fin et qualification des projets de 2<sup>ème</sup> année
- Projets robotique-vision industrielle
- Divers prestations chez le client (retrofit, etc)
- Gestion de projets
- Réalisation de divers projets en autonomie

## Ingénieur



### 2<sup>ème</sup> année

- Réalisation d'une IHM complète en C#
- Déplacements chez un client en autonomie
- Rédaction de rapports d'essais
- Suivre un projet en totalité
- Réalisation de projets accompagné et en autonomie

## Technico- ingénieur



### 1<sup>ère</sup> année

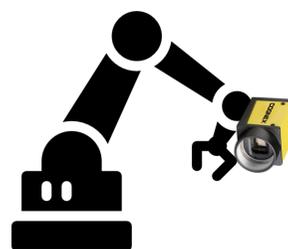
- Documentations techniques Caméras COGNEX
- Développement partie IHM en C#
- Etudes de faisabilité en autonomie
- Participation à des projets accompagné
- Initiation automatisme & robotique
- Apprentissage langage programmation COGNEX

## Technicien



**Etudiant CITISE**

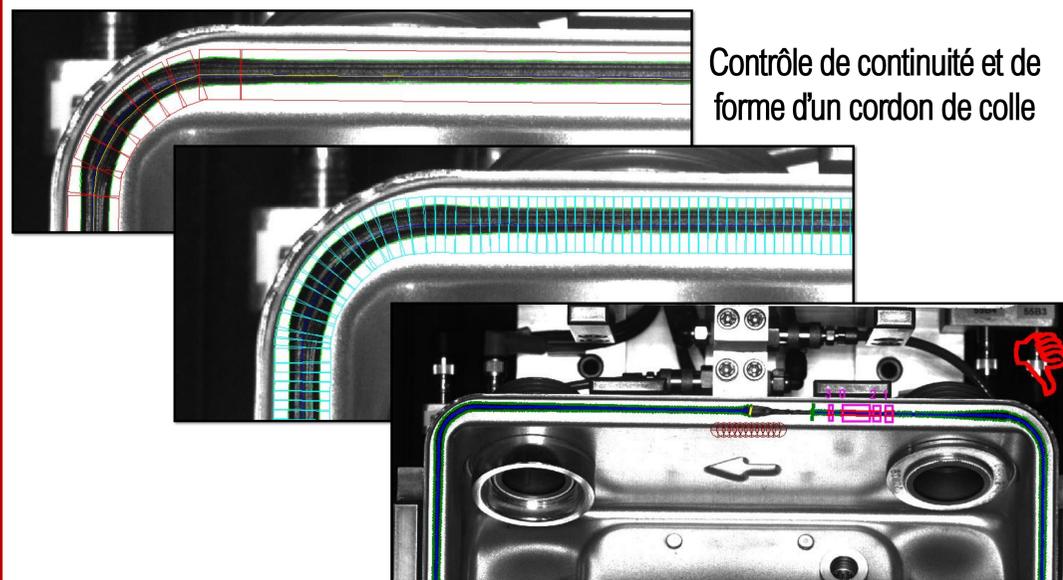
## L'entreprise



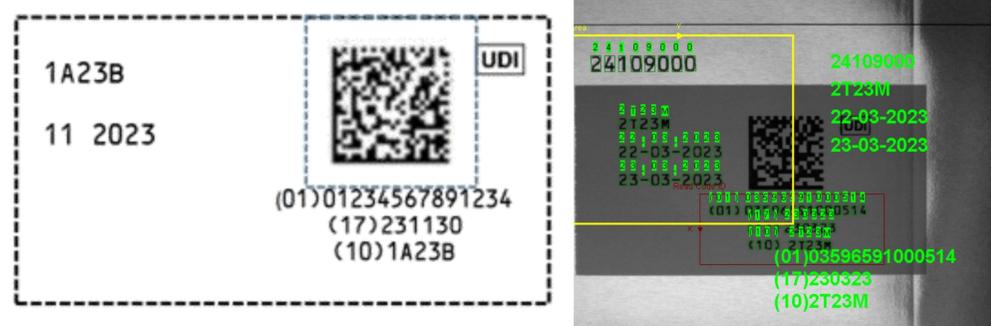
**ROBOPTIC** est spécialisée dans la conception et la fabrication de systèmes robotiques et visions industrielles pour l'industrie.

Notre point fort est notre capacité à fournir des solutions sur mesure en fonction des besoins spécifiques de nos clients.

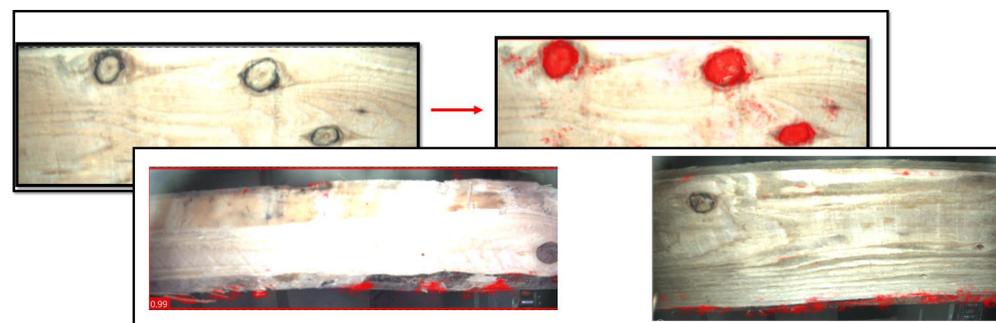
## Mes projets



Contrôle de continuité et de forme d'un cordon de colle



Vérification d'informations dans un QR code et OCR sur une étiquette produit



Quantification de nœuds, fissures, essence de bois en deep learning